

FORMATO EUROPEO PER IL CURRICULUM VITAE



INFORMAZIONI PERSONALI

Nome
Anno di nascita
Sesso
Nazionalità

PSICHE GIANNONI

1946
F
Italiana

POSIZIONE RICOPERTA

Docente eventi per la formazione professionale

ESPERIENZA LAVORATIVA

da 2014 a oggi
da 1994 a 2016
da 1991 a 2012
da 1981 a 1994
da 1967 a 1980

Cultore della Materia e Collaboratore di Ricerca (CLM Robotica Biomedica e Ingegneria della Riabilitazione), Università di Genova. via Balbi 5, 16126 Genova
Direttore Didattico, Coordinatrice Scientifica e Docente del Centro di Riabilitazione, Formazione, Consulenza e Ricerca ART srl, pz. Borgo Pila 40/36, 16129 Genova (I)
Docente a contratto (Metodologia e Tecniche della Riabilitazione in Neurologia / Riabilitazione speciale in età evolutiva), Università di Genova. via Balbi 5, 16126 Genova
Fisioterapista c/o Azienda Sanitaria 3 Genovese, Via Bertani 4, 16125 Genova
Fisioterapista c/o Associazione Italiana Assistenza Spastici (A.I.A.S.), Genova

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

1984
1977
1967

Abilitazione all'insegnamento di corsi Bobath di livello base (1984) e di livello avanzato (1997) per il trattamento dell'adulto con emiplegia: docente liv. avanzato della International Bobath Instructors Training Association (IBITA)
Abilitazione c/o Bobath Centre di Londra (GB) all'insegnamento di corsi Bobath/NDT di livello base (1977) e di livello avanzato (1982) per il trattamento delle paralisi cerebrali infantili: docente Senior della European Bobath Tutors Association (EBTA)
Equipollenza Laurea Specialistica in Fisioterapia, Università di Genova - Clinica Neurologica, via A. De Toni 5, 16148 Genova

CAPACITÀ E COMPETENZE PERSONALI

MADRELINGUA	italiano		
ALTRE LINGUE	inglese	francese	tedesco
Capacità di lettura	C2	B2	A2
Capacità di scrittura	C2	B1	A2
Capacità di espressione orale	C2	B1	A2

COMPETENZE COMUNICATIVE

Buone competenze comunicative sia come docente di corsi universitari e di formazione in ambito sanitario, sia come fisioterapista a contatto con persone con disabilità motoria. Relatrice a numerosi congressi internazionali.

COMPETENZE ORGANIZZATIVE E GESTIONALI

Gestione di un Centro di Riabilitazione e Formazione, e organizzazione di corsi di specializzazione. Collaborazione con l'Università di Genova per l'utilizzo della bioingegneria nella riabilitazione.

COMPETENZE INFORMATICHE	Buona padronanza degli strumenti di Microsoft Office e di programmi di video-editing.
PATENTE	Categoria B
PUBBLICAZIONI	Giannoni P., Zerbino L., "Fuori Schema. Manuale per il trattamento delle paralisi cerebrali infantili", ed. Springer Italia, 2000.

Pubblicazioni scientifiche (ultimi 2 anni):

01. De Luca A, Verneti H, Capra C, Pisu I, Cassiano C, Barone L, Gaito F, Danese F, Antonio Checchia G, Lentino C, Giannoni P, Casadio M. (2018), *Recovery and compensation after robotic assisted gait training in chronic stroke survivors*, Disabil Rehabil Assist Technol. 2018 May 9;1-13.
02. De Luca A, Giannoni P, Verneti H, Capra C, Lentino C, Checchia GA, Casadio M, (2017), *Training the Unimpaired Arm Improves the Motion of the Impaired Arm and the Sitting Balance in Chronic Stroke Survivors*, IEEE Trans Neural Syst Rehabil Eng. 2017 Jul;25(7):873-882.
03. Ballardini G, Carlini G, Giannoni P, Scheidt RA, Nisky I, Casadio M (2018), *Tactile-STAR: A Novel Tactile Stimulator And Recorder System for Evaluating and Improving Tactile Perception*, Front. Neurobot., 2018 April 6;12:12.
04. Pellegrino L, Giannoni P, Marinelli L, Casadio M (2017), *Effects of continuous visual feedback during sitting balance training in chronic stroke survivors*, J Neuroeng Rehabil. 2017, 14:107
05. Maggi E, Impagliazzo M, Minnella A, Zanardi N, Izzo M, Campone F, Bianchi I, Tacchino C, Shimatani K, Shima K, Tsuji T, Giannoni P, Fato MM, Morasso P, Casadio M, Ramenghi L, Moretti P (2017), *A new method for early detection of infants at risk of long-term neuromotor disabilities*, Gait & Posture 57:23-24, September 2017.
06. Shima K, Shimatani K, Sato G, Sakata M, Giannoni P, Morasso P. (2017), *A fundamental study on how holding a helium-filled balloon affects stability in human standing*, IEEE Int Conf Rehabil Robot. 2017 Jul;2017:1061-1066
07. Krueger AR, Giannoni P, Shah V, Casadio M, Scheidt RA (2017), *Supplemental vibrotactile feedback control of stabilization and reaching actions of the arm using limb state and position error encodings*, J Neuroeng Rehabil. 2017 May 2;14(1):36

Dichiarazione di veridicità

Consapevole delle sanzioni penali nel caso di dichiarazioni non veritiere, di formazione o uso di atti falsi, richiamate dal art.76 del DPR n. 445/2000, dichiaro che le informazioni contenute nel presente Curriculum Vitae sono veritiere.

Data 05/02/2019

Dati personali

Autorizzo il trattamento dei miei dati personali ai sensi del Decreto Legislativo 30 giugno 2003, n. 196 "Codice in materia di protezione dei dati personali".

Data 05/02/2019